

SPIS TREŚCI

Wstęp.....	7
1. Od rzeczywistości do mapy.....	15
1.1. Mapa w ujęciu modelowym.....	17
1.2. Modelowanie kartograficzne.....	26
2. Filozoficzne ujęcia nieostrości.....	37
3. Niedośkonność informacji przestrzennej.....	43
3.1. Rola granic w modelowaniu rzeczywistości geograficznej.....	44
3.2. Nieostrość informacji przestrzennej.....	49
3.3. Nieostrość obiektów przestrzennych.....	52
3.3.1. Nieostrość, ogólność i niepewność.....	53
3.3.2. Wpływ nieostrości pojęć geograficznych na kategoryzowanie przestrzeni.....	54
4. Koncepcje niedoskonałości informacji przestrzennej.....	61
5. Model niedoskonałości informacji przestrzennej.....	69
5.1. Założenia modelu.....	73
5.2. Niedokładność.....	74
5.3. Nieostrość.....	76
5.3.1. Stopniowalność.....	77
5.3.2. Niejednoznaczność.....	78
5.3.3. Złożoność pojęciowa.....	80
5.4. Niekompletność.....	82
6. Modelowanie kartograficzne w warunkach nieostrości.....	85

7. Formalizacja nieostrości	93
7.1. Definicje regulujące	96
7.2. Zbiory rozmyte	97
7.3. Zbiory przybliżone	103
7.4. Superwaluacja	106
8. Wizualizacja nieostrości przestrzennej	109
8.1. Strategia wizualizacji	117
8.2. Poziomy ujęcia informacji	121
8.3. Prezentacja za pomocą zmiennych wizualnych	127
8.4. Wizualna metafora niepewności	131
8.5. Kategorie sposobów prezentacji	141
8.6. Wizualizacje dynamiczne	144
Podsumowanie i wnioski	151
Bibliografia	157
Spis rycin i tabel	169